

Motor	Shanghai 4H
Potencia Bruta	103 kW (138 hp / 140 ps) @2000 rpm
Ancho básico de pavimentación	2 - 4 m
Ancho máximo de pavimentación	6 m
Espesor máximo de pavimentación	300 mm
Peso Operativo	17.500 kg

506E

PAVIMENTADORA



ESPECIFICACIONES DE 506E >>>

MOTOR

Regulación de emisiones	Nivel 3 / Etapa III
Fabricante	Shangchai
Modelo	4H
Potencia nominal	103 kW (138 hp / 140 ps) @ 2,000 rpm
Número de cilindros	4
Aspiración	Turbo
Tipo de enfriamiento	Agua

SISTEMA DE REGLA

Marca	LiuGong
Modelo	YPE60
Estilo de regla	Alta compacidad
Calentador	Calefacción eléctrica
Ancho de pavimentación básico	2-4 metros
Ancho máximo de pavimentación	6 metros
Frecuencia de manipulación	0-30Hz
Frecuencia de vibración	0-40Hz

DIMENSIONES

L	Longitud total	6.150 mil.
W	Ancho total	3.200 mil.
H1	Altura total	3.800 mil.
H2	Altura de transporte	3.050 mil.
E	Distancia al suelo	170 mil.
K	Altura de vertido	580 mil.
J	Longitud de tolva	2.170 mil.
G	Longitud orugas al suelo	2.720 mil.
B	Ancho de orugas	1.525 mil.
C	Ancho de transporte	2.260 mil.
S	Ancho de zapatas de oruga	300 mil.

SISTEMA ELÉCTRICO

Voltaje del sistema	24V
Sistema de control de viajes	Circuito cerrado y Control de velocidad constante
Sistema de control de pavimentación	Contacto con nivelación automática

ACTUACIÓN

Capacidad de la tolva	12 toneladas
Suavidad	≤3mm
Compacidad de pavimentación	Asfalto ≥90% Suelo estabilizado ≥80%
Ajuste de la corona	-1%~4%
Columpio de manipulación	5 milímetros
Capacidad de ascenso	20%
Velocidad máxima del alimentador de barras	0-38 m/min
Velocidad del tornillo de distribución	0-95 rpm
Capacidad de pavimentación	600 t/h
Modo de tensión de vía	Tensor automático hidráulico
Diámetro de la barra	360 milímetros
Ajuste de la altura de la barrera	150mm

PROPIEDADES DE CONDUCCIÓN

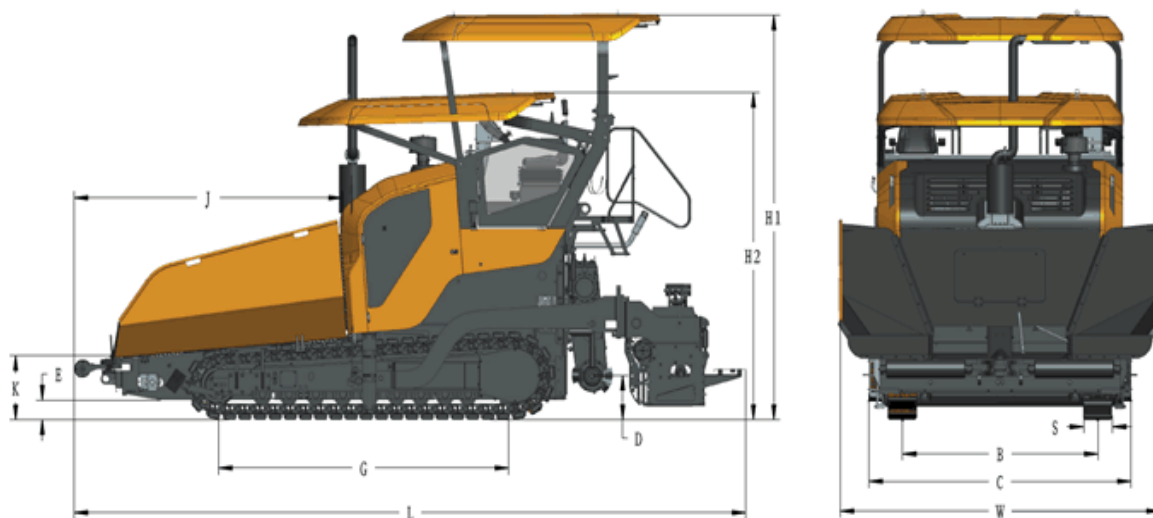
Velocidad de viaje	0~3,5 K/ph
Velocidad de pavimentación	0~18m/min

CAPACIDADES DE SERVICIO

Depósito de combustible	210 litros
Tanque de fluido hidráulico	220 litros

OPCIONES

Sistema vibratorio de regla
vigas de equilibrio



Unidad de medida: mm